

## Formulário: Equações Diferenciais Ordinárias

<b>EDO de Primeira Ordem:</b>	
<b>EDO Geral</b>	$M(x, y)dx + N(x, y)dy = 0 \Rightarrow \frac{\partial M}{\partial y} = \frac{\partial N}{\partial x} \quad e \quad \begin{cases} \frac{df}{dx} = M \\ \frac{df}{dy} = N \end{cases}$
<b>Fator Integrante</b>	$P(x) = \frac{1}{N} \left( \frac{\partial M}{\partial y} - \frac{\partial N}{\partial x} \right) \Rightarrow I(x) = e^{\int P(x)dx}$ $P(y) = -\frac{1}{M} \left( \frac{\partial M}{\partial y} - \frac{\partial N}{\partial x} \right) \Rightarrow I(y) = e^{\int P(y)dy}$
<b>EDO Linear</b>	$y' + P(x)y = Q(x)$
$\frac{dy}{dt} = ky \Rightarrow y(t) = y_0 \cdot e^{kt}; \quad y(0) = y_0$	$\frac{dQ}{dt} = T_e \cdot C_e - T_s \cdot \frac{Q}{V_0 + (T_e - T_s) \cdot t}; \quad C_s(t) = \frac{Q(t)}{V(t)}$
$\frac{dT}{dt} = k(T - T_s) \Rightarrow T(t) = T_s + (T_0 - T_s) \cdot e^{kt}$	$\frac{dP}{dt} = kP \left( 1 - \frac{P}{M} \right) \Rightarrow P(t) = \frac{M}{1 + A \cdot e^{-kt}}; \quad A = \frac{M - P_0}{P_0}$
$\frac{dM}{dt} = -kM \Rightarrow M(t) = M_0 \cdot e^{-kt}; \quad M\left(\frac{t_1}{2}\right) = \frac{M_0}{2}$	

<b>EDO de Segunda Ordem:</b>	
<b>HOMOGÊNEAS:</b> $a(x)y'' + b(x)y' + c(x)y = 0 \Rightarrow a(x)r^2 + b(x)r + c(x) = 0;$	
sejam $c_1$ e $c_2$ constantes:	
$y(x) = c_1 \cdot e^{r_1x} + c_2 \cdot e^{r_2x}$	$y(x) = c_1 \cdot e^{rx} + c_2 \cdot x \cdot e^{rx}$
$y(x) = e^{rx}(c_1 \cos \beta x + c_2 \sin \beta x)$	
<b>NÃO HOMOGÊNEAS:</b> $a(x)y'' + b(x)y' + c(x)y = G(x) \Rightarrow y = y_h + y_p$	
<b>Método dos coeficientes a determinar:</b>	
$g(x) = a_n x^n + a_{n-1} x^{n-1} + \dots + a_1 x + a_0 \Rightarrow y_p = Ax^n + Bx^{n-1} + \dots + Cx + D$	
$g(x) = ce^{kx} \Rightarrow y_p = A \cdot e^{kx}$	
$g(x) = c \cdot \cos(kx)$ ou $g(x) = c \cdot \sin(kx) \Rightarrow y_p = A \cdot \cos(kx) + B \cdot \sin(kx)$	

<b>Método da variação de parâmetros:</b>			
$w(y_1, y_2) = \det \begin{bmatrix} y_1 & y_2 \\ y'_1 & y'_2 \end{bmatrix}$		$y_p = u_1(x) \cdot y_1(x) + u_2(x) \cdot y_2(x)$	
$u_1(x) = -\int \frac{y_2(x) \cdot G(x)}{w(y_1, y_2)} dx \text{ e } u_2(x) = \int \frac{y_1(x) \cdot G(x)}{w(y_1, y_2)} dx$			
<b>Transformadas de Laplace</b>			
$y = f(t)$	$F(s) = \mathcal{L}(f(t))$	$y = f(t)$	$F(s) = \mathcal{L}(f(t))$
1	$\frac{1}{s}$		
$f'(t)$	$sF(s) - f(0)$	$f''(t)$	$s^2F(s) - sf(0) - f'(0)$
$e^{at}$	$\frac{1}{s-a}$	$e^{at}f(t)$	$F(s-a)$
$\cos(at)$	$\frac{s}{s^2+a^2}$	$t \cos(at)$	$\frac{s^2-a^2}{(s^2+a^2)^2}$
$\text{sen}(at)$	$\frac{a}{s^2+a^2}$	$t \text{sen}(at)$	$\frac{2as}{(s^2+a^2)^2}$
$e^{bt} \cos(at)$	$\frac{s-b}{(s-b)^2+a^2}$	$e^{bt} t \cos(at)$	$\frac{(s-b)^2-a^2}{((s-b)^2+a^2)^2}$
$e^{bt} \text{sen}(at)$	$\frac{a}{(s-b)^2+a^2}$	$e^{bt} t \text{sen}(at)$	$\frac{2a(s-b)}{((s-b)^2+a^2)^2}$
$t^n$	$\frac{n!}{s^{n+1}}$	$e^{at} t^n$	$\frac{n!}{(s-a)^{n+1}}$

Bons estudos!  
Equipe FicouMaisFacil.

Inscreva-se no canal para assistir aulas e correções de exercícios: **Youtube: Ficou mais fácil**

Acompanhe-nos no facebook: **<https://www.facebook.com/ficoumaisfacil>**